# 噪声鲁棒的高光谱图像波段选择方法

## 路燕,任月,崔宾阁

山东科技大学 计算机科学与工程学院,山东 青岛 266590

**摘 要:**目前大多数高光谱图像波段选择方法仅考虑波段信息冗余问题,忽略了所选波段的噪声水平,致使选取的代表性波段子集中可能含有噪声水平较高的波段。为解决这一问题,本文提出一种噪声鲁棒的高光谱图像 波段自适应分区与子空间搜索方法。首先,基于皮尔逊相关系数构造高光谱图像波段相关性矩阵;然后,将高 光谱图像光谱波段等分为若干子空间,通过构造与皮尔逊相关系数相适应的子空间划分最优目标函数,自适应 地调整子空间的分割点;最后,综合考虑波段的信息熵和噪声水平,在子空间波段选择时将噪声水平以惩罚项 的形式反映在优化问题的目标函数中。在 Indian Pines、Washington DC和 Salinas 这 3 个数据集上进行了实验,采 用波段平均相关性、分类精度两种指标对不同方法的波段选择结果进行评价,并分析各种波段选择方法的噪声 鲁棒性。实验结果表明,本文方法能够挑选出信息量大且噪声水平低的代表性波段。与其它波段选择方法相比,本文方法所选择的代表性波段平均相关性弱,分类精度高,在包含噪声波段的高光谱图像中效果尤为显著。 关键词:高光谱,波段选择,噪声鲁棒,子空间划分,搜索准则

#### 引用格式:路燕,任月,崔宾阁.2022.噪声鲁棒的高光谱图像波段选择方法.遥感学报,26(11):2382-2398 Lu Y, Ren Y and Cui B G. 2022. Noise robust band selection method for hyperspectral images. National Remote Sensing Bulletin, 26(11):2382-2398[DOI:10.11834/jrs.20211128]

## 1 引 言

高光谱传感器以数十至数百个连续且细分的 光谱波段对目标区域同时成像,形成了包含数十 至数百个波段的高光谱图像(HSI Hyperspectral Image)(张良培和李家艺,2016)。由于包含丰富 的光谱和空间信息,高光谱图像被广泛应用于各种 任务,如复杂环境下的地物精细分类(Thenkabail和 Lyon,2011;崔宾阁等,2019)、目标检测(Nasrabadi, 2014; Zhu等,2019)和植被面积估计(Lees, 2020)等。高维度的光谱数据在为图像处理提供 更多光谱信息的同时,也带来了维数灾难、信息 冗余、计算复杂度高和存储成本巨大等问题 (Fauvel等,2013)。因此,维度约减已成为高光 谱图像处理的一个重要环节(Zhao和Du,2016)。

高光谱图像降维方法通常可以分为两类:特征提取和波段选择(Cui等,2020)。特征提取是

根据某种准则将高维数据映射到一个特定的低维 特征空间中,并提取新的特征值来表示原始高维 数据 (Sun 等, 2014; Dópido 等, 2012)。典型的 特征提取方法包括主成分分析 PCA (Principal Component Analysis) (Chang 等, 1999)、独立成分 分析 ICA (Independent Component Algorithm) (Wang 和 Chang, 2006)、线性判别分析 LDA (Linear Discriminant Analysis) (Bandos 等, 2009; Zhai 等, 2019) 和局部线性嵌入 LLE (Locally Linear Embedding) (Li等, 2012) 等。经过上述的空间 变换,原始高光谱图像波段的物理含义发生了变 化,并且丢失了一些关键信息(Yang等, 2012)。 与特征提取方法不同,波段选择是从高光谱图像 中选择出信息量较大、相关性较弱、类别可分性 较好的波段组合,因而基本保留了地物的固有物理 属性(Wang等, 2018)。常用的波段选择方法有基 于排名、基于搜索、基于聚类、基于稀疏性、基于

收稿日期: 2021-03-13; 预印本: 2021-09-11

**基金项目**:国家重点研发计划(编号:2017YFC1405600);国家自然科学基金(编号:42276185,62073387,42076189);山东省自然科学基金 (编号:ZR2020MD096,ZR2020MD099)

**第一作者简介:**路燕,研究方向为智能信息处理、遥感图像分类和目标检测研究。E-mail: luyan@sdust.edu.cn 通信作者简介: 崔宾阁,研究方向为高光谱遥感、海洋和海岸带遥感监测技术研究。E-mail: cuibinge@sdust.edu.cn

嵌入学习和基于混合方案等(Sun和Du, 2019)。

基于聚类的波段选择方法是高光谱图像降维 的重要方法 (Sun和Du, 2019)。该方法首先通过 聚类将原始波段分组,然后从每组中选择一个代 表性波段。最早的高光谱图像波段聚类方法是基 于Ward链接的分层聚类(Martínez-Usómartinez-Uso等, 2007)。之后, 基于聚类的各种高光谱图 像波段选择方法陆续被提出,如Rodriguez和Laio (2014)提出基于密度峰值的快速聚类算法 FDPC (Fast Density-Peak-based Clustering),该算法通过 计算每个样本的局部密度和组内距离来识别聚类 中心; Jia等(2016)对FDPC算法进行了改进, 提出了增强的快速聚类算法 E-FDPC (Enhanced-FDPC),该算法通过加权归一化的局部密度和组 内距离来计算每个波段的排名得分; Yuan 等 (2016)提出了一种基于上下文分析和双聚类的高 光谱图像波段选择方法; Wang等(2018)提出了 一种用于高光谱波段选择的最佳聚类框架,该框 架通过动态编程将高光谱波段划分为多个组,并 在每个组中选择一个代表性波段;赵亮等(2019) 提出了一种基于平均相关性和最佳指数等指标的高 光谱图像子空间波段选择方法; Wang等(2019) 提出了一种用于波段子空间划分的自适应分区框 架,通过最大化组间距离与组内距离之比将光谱 空间中有序的高光谱数据划分为多个子空间,可 以有效避免选择具有高相关性的波段子集。

上述基于聚类的高光谱图像波段选择方法主 要考虑了波段的信息量和相关性,忽视了波段的 噪声问题。然而受瑞利散射、水和二氧化碳吸收 等大气噪声及传感器自身噪声的影响,真实的高 光谱图像通常在某些波段有严重的噪声。这些噪 声会对波段信息量估计和波段间相似度计算产生 不利影响,甚至导致选择的波段子集中包含多个 噪声波段的情况。现有的波段选择方法为避免这 种情况,通常会将特定传感器中的水吸收波段等 受噪声影响严重的波段去除,但在高光谱图像的 成像过程中产生噪声波段的因素众多,去除特定 水吸收波段后的数据集中仍然存在其它的噪声波 段(刘雪松等, 2012),因此在波段选择过程中考 虑噪声问题是非常有必要的(Wang等, 2019)。 本文提出一种噪声鲁棒的高光谱图像子空间划分与 波段搜索方法,即基于皮尔逊相关系数、信息熵 和噪声水平 PIENL (Pearson correlation coefficient,

Information Entropy and Noise Level)的波段选择方法。PIENL方法首先采用抗噪声干扰能力较强的皮尔逊相关系数计算波段间相似度,然后基于波段相似度自适应地将高光谱图像划分成有序的子空间,最后综合考虑波段的信息熵和噪声水平,在各个子空间中挑选出信息量大且噪声水平低的代表性波段。

## 2 方 法

本文方法首先依据波段间皮尔逊相关系数对 高光谱图像进行自适应子空间划分,得到相关性 较弱的多个波段子空间;然后使用结合波段信息 熵和噪声水平两个指标的信息量度量准则在各个 子空间中进行搜索,选择最具代表性的波段子集。

#### 2.1 子空间划分

#### 2.1.1 划分依据

高光谱遥感数据具有光谱划分精细的特点, 同一地物在相邻波段的光谱反射率相近(赵亮等, 2019)。为了将相似波段划分到同一子空间,需要 衡量各个波段之间的光谱差异(Wang等, 2019)。 目前波段间光谱差异的度量方法主要有距离度量 (Wang等, 2019)和相关性度量(赵春晖等, 2017;赵亮等, 2019)。图1展示了欧氏距离和皮 尔逊相关系数在Indian Pines数据集与Salinas数据 集上的可视化矩阵。

图1(a)和图1(c)分别展示了欧氏距离在 Indian Pines数据集与Salinas数据集上的可视化矩 阵。根据右侧图例,越靠近深蓝色区域欧氏距离 越小,代表波段间的光谱差异越小;越靠近深红色 区域欧氏距离越大,代表波段间的光谱差异越大; 可以看出,噪声波段与其他正常波段间的欧氏距离 较大,但噪声波段间的欧氏距离较小,例如Indian Pines数据集中103—112波段和148—165 波段, Salinas数据集中108—112波段和154—167波段。

皮尔逊相关系数可视化矩阵如图1(b)与 图1(d)所示。皮尔逊相关系数的绝对值越大, 代表波段之间的相关性越强。根据右侧图例,深 蓝色区域代表波段间呈现负相关,暗红色区域代 表波段间呈现正强相关,黄色区域代表波段间相 关性较弱,青色及浅蓝色区域代表波段间基本不 相关;可以看出,相关性较强的区域主要集中在 主对角线附近,说明相邻波段间的相关性更强



148—165波段, Salinas数据集中108—112波段和154—167波段。





依据欧氏距离度量波段间差异时,噪声波段 与非噪声波段间的距离较大,但噪声波段之间的 距离较小(例如Indian Pines数据集中103—112波 段和148—165波段)。因此,在采用欧氏距离划 分子空间时,可能出现同一子空间中所有波段都 是噪声波段的情况,致使下一阶段所选的最具代 表性波段子集中必然存在噪声波段。图2展示了 在未去除噪声波段的Indian Pines数据集上分别 采用欧氏距离与皮尔逊相关系数的子空间划分 情况,其中噪声波段区域使用黑白纹理标注。 可以看出,采用欧氏距离的分区方法将噪声波 段 148—165、218—220 单独分成同一子空间。 与欧氏距离不同,皮尔逊相关系数基于波段间的 协方差和波段标准差计算两个波段的相似度 (Algina和Olejnik, 2003),噪声波段间皮尔逊相 关系数较小(例如 Salinas数据集中 108—112 波 段和 154—167 波段),甚至接近于0(例如 Indian Pines数据集中 103—112 波段和 148—165 波 段),因此基于皮尔逊相关系数的子空间划分方 法有助于避免将噪声波段单独分成同一子空间。 据此本文选用皮尔逊相关系数作为高光谱图像子 空间的划分依据。



假设高光谱数据集  $X = [x_1, x_2, \dots, x_L]$ ,其中L代表高光谱图像的波段数。波段间皮尔逊相关系数的计算如式(1)所示:

$$c_{i,j} = \frac{\operatorname{cov}(x_i, x_j)}{\sigma_{x_i} \sigma_{x_j}} \tag{1}$$

式中, cov( $x_i$ ,  $x_j$ )是第i个波段 $x_i$ 与第j个波段 $x_j$ 的 协方差,  $\sigma_{x_i}$ 和 $\sigma_{x_j}$ 分别是 $x_i$ 与 $x_j$ 的标准差。 $c_{i,j}$ 表示 第i个波段 $x_i$ 与第j个波段 $x_j$ 的皮尔逊相关系数。  $c_{i,j}$ 的绝对值越大, 代表 $x_i$ 和 $x_j$ 之间的相关性越强 (Zhang等, 2018)。所有波段的皮尔逊相关系数矩 阵A可以表示如下

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} c_{1,1} & c_{1,2} & \cdots & c_{1,L} \\ c_{2,1} & c_{2,2} & \cdots & c_{2,L} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{L,1} & c_{L,2} & \cdots & c_{L,L} \end{bmatrix}$$
(2)

#### 2.1.2 基于皮尔逊相关系数的自适应子空间划分

受自适应子空间划分策略的启发(Wang等, 2019),本文将高光谱图像视为有序数据,提出了 基于皮尔逊相关系数的自适应子空间划分方法。 为避免所选代表性波段过于集中,划分过程分为 粗划分和细划分两个阶段:粗划分是将整个高光 谱图像立方体均分成K个子空间;细划分是依据波 段相关矩阵自适应调整相邻子空间的分割点。用  $\rho_s^{(k)}表示第 k \wedge 子空间内部波段的平均相关性,$  $<math>\rho_s^{(k,k+1)}表示第 k 和 k + 1 \wedge 子空间的波段平均相关$ 

性, 记 
$$C_{s}^{(k)} = \sum_{i=1}^{|B_{k}|-1} \sum_{j=i+1}^{|B_{k}|} |c_{i,j}|, C_{D}^{(k,k+1)} = \sum_{i=1}^{|B_{k}|} \sum_{j=1}^{|B_{k+1}|} |c_{i,j}|,$$
  
则 $\rho_{s}^{(k)} = \rho_{p}^{(k,k+1)}$ 的计算公式可以表示如下:

$$\rho_{S}^{(k)} = \frac{2C_{S}^{(k)}}{|B_{k}|(|B_{k}| - 1)}$$
(3)

$$\rho_D^{(k,k+1)} = \frac{C_D^{(k,k+1)}}{|B_k||B_{k+1}|}$$
(4)

式中, $B_k$ 代表划分后的第k个子空间, $|B_k|$ 为第 k个子空间的波段数。参照 Wang 等(2019)提出 的子空间划分方法,定义子空间划分的优化问题 如下:

$$t_{k}^{*} = \arg\min_{\iota_{k}} \frac{\rho_{D}^{(k,k+1)}}{\rho_{S}^{(k)} + \rho_{S}^{(k+1)}}$$
(5)  
s.t.  $|B_{k}| \ge 3, 1 \le k \le K - 1$ 

式中, $t_k$ 为第k个子空间与第k + 1个子空间之间所 有可能的分割点, $t_k^*$ 为最佳分割点。考虑到子空间 波段数量过少会造成波段的可选择性太低,本文 在式(5)中添加了子空间内波段数目大于或等于 3的约束条件。

然而,当高光谱图像中存在噪声波段时, 式(5)倾向于将连续噪声波段单独划分成一组。 这是因为噪声波段组与其他波段组光谱相关性较 弱,如果选择分割点t<sub>k</sub>使得所有噪声波段分为一 组,则式(5)中的分子项会取得最小值,而分母 项数值近似等于非噪声波段组相关性的大小,因 此这种划分方法容易导致代表性波段子集中出现 噪声波段。

为解决式(5)倾向于将连续噪声波段单独划 分成一组的问题,本文提出使用乘积运算取代 式(5)分子式中分母项的求和运算。这是因为噪 声波段组内部相关性较小,相比求和运算,乘积 运算会大幅降低分母项数值的大小,从而避免在 噪声波段组划分为一个子空间、非噪声波段组划 分为一个子空间的情况下分子式取得最小值。改 写后的优化问题目标函数可表达如下:

$$t_{k}^{*} = \arg\min_{\iota_{k}} \frac{\rho_{D}^{(k,k+1)}}{\rho_{S}^{(k)}\rho_{S}^{(k+1)}}$$
(6)  
s.t. $|B_{k}| \ge 3, 1 \le k \le K - 1$   
结合式 (3) 与式 (4), 式 (6) 可以写成:

$$t_{k}^{*} = \arg\min_{t_{k}} \frac{C_{D}^{(k,k+1)}}{C_{S}^{(k)}C_{S}^{(k+1)}} \cdot \frac{(|B_{k}| - 1)(|B_{k+1}| - 1)}{4}$$
(7)  
s.t. $|B_{k}| \ge 3, 1 \le k \le K - 1$ 

在式(7)中,第2个分子式计算子空间 $B_k$ 与 $B_{k+1}$ 波段数量分别减1后的乘积,目标函数的优化过程 将使得这两个子空间中的波段数量差别较大。这 是因为当总波段数量一定时,两个子空间波段数 相差越大,第2个分子式的值越小。假设总共有 10个波段,当 $B_k$ =2、 $B_{k+1}$ =8时,第2个分子式 的值为1.75;当 $B_k$ =5、 $B_{k+1}$ =5时,第2个分子 式的值为4,显然最小化优化问题的目标函数将倾 向于选择前一种划分策略。为了解决这一问题, 依据Geoffrion (1974)和Guignard (2003)关于最 小化问题的松弛定义,对式(7)中的优化问题进 行了松弛处理,如式(8)所示:

$$t_{k}^{*} = \arg\min_{\iota_{k}} \frac{C_{D}^{(k,k+1)}}{C_{S}^{(k)}C_{S}^{(k+1)}}$$
s.t.  $|B_{k}| \ge 3, 1 \le k \le K - 1$ 

$$(8)$$

式(8)是式(7)的松弛问题,证明如下:

(1)式(8)和式(7)的约束条件完全相同,因此式(8)的可行解集必定包含式(7)的可行解集;

(2)由于约束条件 $|B_k| \ge 3$ 成立,式(7)中 的第二个因子项 $\frac{(|B_k|-1)(|B_{k+1}|-1)}{4}$ 大于等于1, 因此式(8)中每个可行解对应的目标函数值均小 于等于式(7)的目标函数值。

通过对优化问题(7)的松弛处理,可以有效 缓解各子空间波段数目不均衡的问题。据此,本 文通过求解式(8)的最优化问题,得到第*k*个子 空间与第*k*+1个子空间之间的最佳分割点。

#### 2.2 波段搜索准则

波段搜索准则旨在从子空间中选出高光谱图像信息量大、类别可分性较好的波段组合。波段 方差、信息熵和噪声水平等是常用的波段评价依 据(谷延锋和张晔,2003;蒋金豹等,2016; Zhang等,2016;Wang等,2019)。当高光谱图像 中包含噪声时,噪声波段会对图像质量产生较大 影响,增加图像分类任务的不确定性。

为了选择子空间中信息量大、且噪声水平低 的波段作为该子空间的代表性波段,本文提出的 波段搜索准则将通过组合信息熵和噪声水平两个 指标来评估各个波段的信息量。选择子空间*B*<sub>k</sub>中 代表性波段*y*<sub>k</sub>的优化任务可以定义如下:

$$y_k = \underset{x_i \in B}{\operatorname{arg\,max}} \left[ E(x_i) - \lambda N(x_i) \right]$$
(9)

式中,  $E(x_i)$ 和N( $x_i$ )分别代表波段 $x_i$ 的信息熵和噪 声水平,  $\lambda$ N( $x_i$ )为惩罚项,  $\lambda$ 为惩罚系数, 可以通 过实验选取使波段选择结果最优的 $\lambda$ 值。波段的噪 声水平计算采用Coakley和Bretherton(1982)给出 的方法。依据式(9)计算划分到子空间 $B_k$ 中所有 波段的信息量,将具有最高信息量的波段选为该 子空间的代表性波段。子空间划分与波段搜索方 法(PIENL)的实现过程为

输入: 高光谱数据集 $X = [x_1, x_2, \dots, x_L]$ , 代表性波段数 $K_{\circ}$ 

输出:代表性波段子集Y

过程:

 1. 根据式(1)和(2),构造波段间皮尔逊相 关系数矩阵A;

2. 初始化  $Y = \{ \}$ , 分割点  $t_0 = 0$ ,  $t_{k+1} = t_k + L/K$ ,  $0 \le k < K$ ;

3. for  $k \leftarrow 1$  to K - 1 do

 4. 根据相关系数矩阵A和式(8),计算第k个 最佳分割点t<sup>\*</sup><sub>k</sub>;

5. end for

6. 根据得到的K - 1个最佳分割点t<sup>\*</sup><sub>k</sub>,将高光 谱数据集重新划分为K个连续子空间;

7. for  $k \leftarrow 1$  to K do

8. 计算子空间B<sub>k</sub>中波段的信息熵和噪声水平;

9. 根据式 (9) 搜索子空间 $B_k$ 的代表性波段 $y_k$ ;

10.  $Y = Y \cup \{y_k\};$ 

11. end for

12. 返回代表性波段子集 Y。

## 3 实验与分析

#### 3.1 实验数据

本文使用3个公开常用的高光谱数据集来验证 所提出方法的有效性。

(1) Indian Pines 数据集:通过AVIRIS传感器 采集,由145像素×145像素和220个波段组成,波 长范围在0.4—2.5 μm之间,空间分辨率为20 m, 包含16种地物类型;其中,信噪比较低的波段有 1-3、103-112、148-165和217-220等35个波段(Zhang等,2018)。去掉水和二氧化碳吸收严重噪声波段(104-108、150-163和220)后的修

正数据集共200个波段, Indian Pines数据集假彩色 图像及其真值图如图3所示。



(a) Indian Pines (R50 G27 B17)(a) Indian Pines (R50 G27 B17)



(b) Ground truth

图 3 Indian Pines数据集 Fig. 3 Indian Pines dataset

(2) Washington DC数据集:通过HYDICE传 感器拍摄,由280×307像素和191个波段组成,波 长范围在0.4—2.4 μm之间,空间分辨率为1.5 m, 包含6种地物类型。由于航拍数据噪声水平较低, 本文人为地对波段61—80和141—150等30个波段 添加10%的高斯噪声以检验不同波段选择算法的 抗噪能力,将人为添加噪声后的图像作为未去除 噪声波段的数据集; Washington DC数据集假彩色 图像及其真值图如图4所示。



(a) Washington DC (R60 G27 B17)(a) Washington DC (R60 G27 B17)



图 4 Washington DC 数据集 Fig. 4 Washington DC dataset

(3) Salinas 数据集:通过 AVIRIS 传感器采 集,由512 像素×217 像素和224个波段组成,空间 分辨率为3.7m,包含16种地物类型。受大气影响 较大和信噪比较低的波段有108—112、154—167 和224 等20个波段,去除噪声严重波段后的修正 数据集共204个波段; Salinas数据集假彩色图像及 其真值图如图5 所示。

#### 3.2 评价指标

本文通过波段平均相关性与分类精度两种指 标来验证所提出方法的有效性,并分析各种波段 选择方法的噪声鲁棒性。

(1)分类精度:总体精度(OA)、平均精度(AA)和Kappa系数用于量化分类效果。在实验中使用SVM分类器对高光谱图像进行分类,并采用

径向基函数作为核函数。通过交叉验证方法估计 最优方差参数和惩罚因子。每次实验随机选择 10%的样本进行训练,其余样本用于测试。分类精 度采用10次独立运行实验精度的平均值和标准差。

(2) 波段相关性:本文使用波段平均相关系数(ACC) 评估所选的代表性波段的相关性,ACC 的绝对值越大,波段平均相关性越强,冗余度越高。

(3)噪声鲁棒性:以Indian Pines和Salinas数据 集为例,对不同方法所选择的代表性波段进行分析 和比较,评价各种波段选择方法对噪声的鲁棒性。

#### 3.3 参数设置

在计算波段噪声水平时,需要事先将每个波 段图像划分为 $M \times M$ 像素大小的小块(Coakley和 Bretherton, 1982)。Wang等(2019)详细分析了 块大小对不同数据集的影响。参考Wang等(2019) 论文中的实验结果数据,本文在Indian Pines 数据 集上取M = 3,在Washington DC数据集上取M = 5, 在 Salinas 数据集上取M = 10。

在式(9)的目标函数中,参数λ的最优值通 过实验确定。图6给出了在3个数据集上选取10个 代表性波段时,随着 $\lambda$ 值逐步增加,分类精度的变化情况。本文在 Indian Pines 和 Washington DC 数据 集上取 $\lambda = 100$ ,在 Salinas 数据集上取 $\lambda = 125$ 。







#### 3.4 实验结果与分析

实验环境为Intel Core i7-6700四核处理器,主频3.40 GHz,有效内存32 GB,开发环境为Matlab R2017b。本文将PIENL方法与Chang等(1999)提出的最大方差主成分分析方法MVPCA(Maximum-Variance PCA),Chang和Wang(2006)提出的基于线性约束最小方差的波段相关最小化方法

LCMVBCM (Linearly Constrained Minimum Variance based Band Correlation Minimization), Martínez-Usómartinez-Uso等 (2007)提出的沃德发散联动 策略 (WaluDI), Rodriguez和Laio (2014)提出的 基于快速密度峰的聚类算法 (FDPC)和Wang等 (2019)提出的自适应子空间噪声最小化方法 (ASPS\_MN)等波段选择方法进行了对比实验。其 中,ASPS\_MN方法在波段搜索阶段同样考虑了噪声的影响,该方法将Coakley和Bretherton (1982) 提出的噪声水平计算方法作为波段搜索准则。为 了充分验证本文提出方法的优越性,在去除噪声 严重波段的修正数据集与未去除噪声波段的数据 集上均进行了对比实验。

## **3.4.1** 基于皮尔逊相关系数的自适应子空间划分 有效性验证

(1)子空间划分的目标函数有效性验证。以 Indian Pines高光谱图像的148—197波段(共50个 连续波段,其中148—165为噪声波段,166—197 为非噪声波段)为实验数据集,验证式(8)中目 标函数的有效性,实验结果如图7所示。由图7可 以看出,在所有可能划分情况下,式(5)中的目 标函数在将连续噪声波段148—165划分为一个子 空间、非噪声波段166—197划分为另一个子空间 时取得最小值;式(6)和(7)中的目标函数在 分割点为194时取得最小值,避免了将连续噪声波 段148—165划分为一个子空间的情况,然而两个 子空间中的波段数量分别为47和3,相差极大; 式(8)中的目标函数在分割点为179时取得最小 值,既避免了相邻子空间 $B_k$ 与 $B_{k+1}$ 中波段数量不 均衡的问题,也避免了将连续噪声波段单独划分 为一个子空间的情况。因此,选用式(8)作为自 适应子空间划分优化问题的目标函数是有效的。





(2) 与其他子空间划分方法的对比实验。为 了验证本文提出的基于皮尔逊相关系数的子空间 划分方法的有效性,本文将 PIENL方法与其他子 空间划分方法及波段均分方法进行了对比。其中, 增强的快速聚类算法 E-FDPC (Jia 等, 2016) 和 波段均分方法(根据所选代表性波段的数量将高 光谱数据集平均划分)为非自适应划分方法, ASPS MN 和 PIENL 为自适应子空间划分方法。 表1展示了在3个数据集上选取20个代表性波段时 的分类精度。为了消除子空间波段搜索方法差异 的影响,对比方法在波段搜索过程中均使用本文 提出的子空间波段搜索方法,在表1中使用\*标注。 从表2中可以看出, PIENL方法在去除噪声严重波 段的修正数据集上总体精度比ASPS\_MN方法提高 了大约1%,比E-FDPC方法及波段均分方法提高 了大约1%—2%, Kappa系数在3个修正数据集上 提高了1%-5%左右。PIENL方法在未去除噪声波 段数据集上总体精度比ASPS\_MN方法提高了大约 1%—3%,比E-FDPC方法及波段均分方法提高了 大约1%—2%,Kappa系数提高了大约1%—5%。 在几种对比方法中,PIENL的分类精度最高,证实 了本文提出的基于皮尔逊相关系数的子空间划分 方法的有效性。

#### 3.4.2 提出的波段信息量度量方法有效性验证

为了验证本文提出的波段信息量度量方法的 有效性,本文在3个未去除噪声波段的数据集上采 用相同的子空间划分方法验证不同度量方法选取 代表性波段的类别可分性。图8展示了在3个未去 除噪声波段数据集上,使用不同度量方法选取不 同数量代表性波段时的OA曲线。从图8中可以看 出,采用本文提出的信息量度量方法选取的代表 性波段的OA明显高于使用方差、信息熵和噪声水 平作为波段搜索准则的方法,这也证实了采用本

## 文在波段搜索阶段改进的信息熵与噪声水平相结 合的信息量度量方法可以选出子空间中信息量大

且噪声水平低的代表性波段,具有较好的类别可 分性。

#### 表1 在3个数据集上分别选取20个代表性波段用于验证子空间划分方法的有效性

#### Table 1 Select 20 bands to verify the effectiveness of the subspace partition method on three hyperspectral datasets

1%

粉招佳	八米庄昌	去	除噪声严重波	段的修正数据	民集	未去除噪声波段数据集				
<b>奴</b> /店果	汀尖度里	E-FDPC*	波段均分*	$ASPS_MN^*$	PIENL	E-FDPC*	波段均分*	$ASPS_MN^*$	PIENL	
	OA	79.83±0.11	79.46±0.08	80.78±0.12	81.89±0.13	74.45±0.14	75.13±0.14	73.76±0.10	76.59±0.12	
Indian Pines	AA	76.56±0.12	76.96±0.09	76.35±0.13	81.65±0.09	72.05±0.12	72.68±0.15	71.64±0.09	75.55±0.10	
	Kappa	76.94±0.12	76.43±0.08	78.31±0.11	81.42±0.10	70.89±0.12	71.71±0.12	70.02±0.11	75.43±0.11	
	OA	95.41±0.09	95.06±0.05	95.56±0.05	96.30±0.04	94.91±0.09	94.53±0.08	95.36±0.09	95.90±0.06	
Washington DC	AA	95.23±0.08	95.11±0.04	95.52±0.07	95.94±0.06	94.62±0.08	94.27±0.06	95.45±0.09	95.75±0.05	
	Kappa	94.17±0.09	94.06±0.04	94.30±0.07	95.53±0.05	93.54±0.08	93.26±0.06	93.96±0.08	94.31±0.05	
Salinas	OA	90.93±0.07	90.23±0.13	91.06±0.08	91.39±0.05	90.42±0.08	89.23±0.12	90.96±0.08	91.50±0.03	
	AA	94.84±0.06	93.79±0.14	94.98±0.07	95.28±0.04	94.98±0.07	93.01±0.11	95.00±0.09	95.96±0.03	
	Kappa	90.33±0.06	89.56±0.12	90.21±0.07	91.01±0.04	90.21±0.07	88.24±0.12	90.32±0.08	91.32±0.02	

注:\*代表使用原始方法的子空间划分策略和本文提出的波段搜索方法,粗体表示精度最高。



Fig. 8 OA for using different information measurement methods to select bands on three datasets

#### 3.4.3 修正数据集上的结果与分析

(1)类别可分性。图9展示了几种波段选择方 法在3个去除噪声严重波段的修正数据集上选取不 同数量代表性波段的OA变化曲线。从总体变化趋 势上看,大部分方法的分类精度随所选代表性波 段数量的增加而增加。当所选波段达到30个以上 时,各种方法的精度基本趋于稳定。图9中水平虚 线为使用全波段分类的结果。PIENL方法在3个修 正数据集上选择20—30个代表性波段时,精度达 到或超过使用全波段分类的结果。从图9(a)可 以看出,当PIENL方法在Indian Pines数据集上选 择代表性波段的数量超过15个时,其分类精度明显 高于其他方法。各种波段选择方法在Washington DC和Salinas数据集上的分类精度变化曲线分别由 图9(b)和图9(c)给出。与Indian Pines数据集 相比,PIENL方法在Washington DC和Salinas数据 集上的优势并不明显,这是由于Indian Pines数据 集是由星载传感器拍摄,受大气噪声影响较为严 重,波段的噪声水平较高,而Washington DC和 Salinas数据集是由机载传感器拍摄,空间分辨率 较高,波段的噪声水平较低。

表2给出了在3个修正数据集上分别选取10个

代表性波段的总体精度(OA)、平均精度(AA) 和Kappa系数。当选取10个代表性波段时,PIENL 方法与ASPS\_MN方法在去除噪声严重波段的 Indian Pines数据集上明显优于其它方法,可以说 明在去除噪声严重波段后的数据集上考虑噪声影 响也是十分必要的。从表2中可以看出,本文提出 的PIENL方法在各个数据集上都取得了较好的结 果。PIENL方法在的 Indian Pines 数据集上总体精 度相比其它方法提高了3%—13%,分类精度已经 非常接近使用所有波段分类的结果,在Washington DC数据集上总体精度相比其它方法提高了1.5%— 6.0%,在Salinas数据集上总体精度相比其它方法 提高了1%—6%。



表2 在3种修正数据集上选取10个代表性波段的分类精度

 Table 2
 Classification accuracy of 10 representative bands selected on three datasets with high-noise bands removed

								170
数据集	分类度量	All bands	MVPCA	LCMVBCM	WaluDI	FDPC	ASPS_MN	PIENL
Indian Pines	OA	79.13±0.02	64.18±0.08	68.53±0.23	69.34±0.18	69.56±0.16	74.72±0.29	77.81±0.14
	AA	78.00±0.02	63.99±0.06	68.01±0.25	68.78±0.15	69.89±0.14	72.18±0.15	75.44±0.12
	Kappa	76.52±0.03	63.83±0.09	67.74±0.19	68.03±0.20	69.72±0.19	71.33±0.36	74.71±0.17
	OA	96.78±0.04	89.78±0.03	91.25±0.11	92.11±0.07	94.21±0.05	94.34±0.02	95.82±0.04
Washington DC	AA	96.97±0.04	89.63±0.02	90.55±0.12	92.24±0.09	93.06±0.03	94.82±0.05	95.90±0.05
	Kappa	96.00±0.03	88.02±0.03	89.41±0.10	91.55±0.10	92.42±0.06	92.97±0.03	94.81±0.07
	OA	92.46±0.05	83.46±0.07	86.11±0.29	89.64±0.01	89.44±0.10	90.52±0.13	91.45±0.05
Salinas	AA	96.10±0.05	83.17±0.06	86.21±0.25	88.79±0.02	91.45±0.08	94.04±0.09	95.44±0.04
	Kappa	90.41±0.03	83.05±0.08	85.79±0.31	87.12±0.01	90.33±0.11	89.35±0.15	90.15±0.05

注:粗体表示精度最高。

PIENL方法在去除噪声严重波段后的修正数据 集上效果仍然优异的原因如下:一是提出的基于 皮尔逊相关系数的子空间划分方法能够降低代表 性波段间的相关性,从而减少所选波段之间的冗 余信息;二是修正数据集中仍包含部分信噪比较 低的波段,噪声增加了高光谱图像分类任务的不 确定性,在波段搜索过程中提出改进的波段信息 量度量方法能够同时兼顾信息熵和噪声水平,选 出子空间中信息量大且噪声水平低的波段。在3个数据集上选取10个代表性波段的分类图由图10、 图11和图12给出。

(2)相关性分析。表4展示了在3个数据集上 分别选取10个代表性波段的平均相关系数。对于 高光谱数据,代表性波段的平均相关性越小,波 段子集冗余度越低。平均相关系数ACC的取值范 围为[-1,1]: IACCI<0.2 为极弱相关或不相关;

101

0.2<|ACC|<0.4 为弱相关; 0.4<|ACC|<0.6 为中等程 度相关; 0.6<|ACC|<0.8 为强相关; 0.8<|ACC|<1 为 极强相关 (Acito 等, 2011)。在 Indian Pines 数据 集上, PIENL 及 ASPS\_MN 方法选取波段子集的 ACC 相比其它方法是较低的,其值都小于0.4,即 它们选择的代表性波段之间为弱相关,而其他方

法选择的代表性波段之间为中等程度相关甚至强相 关。在Washington DC和Salinas数据集上, PIENL 方法较其他方法的ACC是最低的。在Salinas数据 集上, PIENL方法所选波段子集的ACC只有0.2左 右,说明代表性波段的冗余度非常低。



图11 不同方法的Washington DC图像分类结果

 $Fig. \ 11 \quad Washington \ DC \ image \ classification \ results \ obtained \ by \ different \ methods$ 





Fig. 12 Salinas image classification results obtained by different methods

## 表4 3个数据集上选取10个代表性波段的平均相关系数 Table 4 Average correlation coefficient of 10 representative bands selected on three datasets

方法	Indian Pines (ACC)	Washington DC (ACC)	Salinas (ACC)
MVPCA	0.5950	0.7971	0.8050
LCMVBCM	0.8482	0.8076	0.7906
WaluDI	0.5766	0.5854	0.5872
FDPC	0.4794	0.5111	0.4625
ASPS_MN	0.3212	0.4740	0.2652
PIENL	0.3525	0.4651	0.2334

注:粗体表示波段间相关性最弱。

#### 3.4.4 未去除噪声波段数据集上的结果与分析

(1)类别可分性。图13展示了几种波段选择 方法在3个未去除噪声波段的高光谱数据集上的 OA变化曲线。从总体变化趋势上看,大部分方法 的分类精度随所选代表性波段数量的增加而增加。 图13中水平虚线代表使用全波段分类的结果,与 图9中水平虚线相比,使用未去除噪声波段的全波 段进行分类时,分类精度明显降低。从图13中可 以看出,当仅选择10个代表性波段时,PIENL方 法的精度便达到或高于使用全波段进行分类的精 度。ASPS\_MN等波段选择方法受噪声影响较大, 而PIENL方法在3个未去除噪声波段的数据集上均 有良好表现,证实了PIENL方法对噪声具有较强 的鲁棒性。

表5给出了在3个未去除噪声波段的数据集上 分别选取10个代表性波段的总体精度(OA)、平 均精度(AA)和Kappa系数,从中可以看出,本 文提出的PIENL方法在各个数据集上都取得了较好的结果。在未去除噪声波段的Indian Pines和Washington DC数据集上选取10个波段的分类结果高于使用所有波段及其它方法的分类精度。从表5中可以看出,PIENL方法在3个未去除噪声波段的Indian Pines数据集上相比其它方法总体精度提高了6%—11%,在Washington DC数据集上总体精度提高了2%—8%,在Salinas数据集上总体精度提高了3%—7%,证实了PIENL方法在未去除噪声波段的数据集上表现更加优异。

(2) 噪声鲁棒性分析。表6和表7展示了不同 波段选择方法在未去除噪声波段的 Indian Pines 和 Salinas数据集上所选的10个代表性波段的序号, 并对其中的噪声波段进行了颜色加深标记。在未 经噪声波段去除的 Indian Pines 数据集上, LCMVBCM和WaluDI方法所选的10个代表性波段 中包含3个噪声波段,FDPC和ASPS\_MN方法包含 了2个噪声波段。在未去除噪声波段的Salinas数据 集上,LCMVBCM和ASPS\_MN方法选择了2个噪 声波段, FDPC和WaluDI方法选择了1个噪声波 段。MVPCA和PIENL方法在两个数据集上都没有 选择噪声波段作为代表性波段。然而从表6和表7 中可以看出, MVPCA方法选择的大多数代表性波 段序号都是相邻的,波段子集的信息冗余度非常 高,多样性无法保证,因而相比其他方法,该方 法的分类精度是最低的。PIENL方法能有效避开噪 声波段,且其选择的代表性波段之间相关性较弱, 因而分类精度是所有方法中最高的, 这表明 PIENL 方法具有噪声鲁棒性。



表 5 在未去除噪声波段的数据集上选取 10 个代表性波段的分类精度 Table 5 Classification accuracy of 10 representative bands selected on datasets containing noise bands

								1%
数据集	分类度量	All bands	MVPCA	LCMVBCM	WaluDI	FDPC	ASPS_MN	PIENL
Indian Pines	OA	73.08±0.11	64.02±0.20	65.25±0.28	66.13±0.15	68.77±0.27	69.06±0.32	75.62±0.15
	AA	72.67±0.12	63.70±0.21	65.09±0.24	65.62±0.16	66.28±0.25	66.10±0.30	74.71±0.13
	Kappa	69.29±0.09	63.23±0.18	64.14±0.27	65.11±0.15	65.32±0.25	65.22±0.36	72.24±0.15
	OA	92.78±0.06	87.40±0.14	89.25±0.12	90.32±0.09	92.15±0.15	93.31±0.10	95.03±0.07
Washington DC	AA	93.95±0.07	87.26±0.15	88.53±0.15	90.24±0.10	92.06±0.18	93.64±0.09	95.56±0.06
	Kappa	91.00±0.05	86.00±0.15	87.41±0.14	88.05±0.12	90.42±0.16	91.59±0.12	93.81±0.04
	OA	91.65±0.13	84.21±0.09	84.79±0.15	87.27±0.07	88.31±0.13	88.51±0.20	91.36±0.03
Salinas	AA	95.55±0.15	83.42±0.07	85.21±0.20	88.33±0.09	90.12±0.15	92.95±0.18	95.79±0.04
	Kappa	90.62±0.13	84.11±0.09	84.39±0.15	87.06±0.07	89.60±0.15	87.11±0.23	90.29±0.03

注:粗体表示精度最高。

表 6 不同方法在 Indian Pines 数据集上选取的 10 个波段时噪声波段包含情况 Table 6 Noise bands in 10 bands selected by different methods on the Indian Pines dataset

方法	10个代表波段											
MVPCA	20	21	22	23	24	25	26	27	29	39		
LCMVBCM	119	123	130	153	159	160	171	174	185	196		
WaluDI	3	21	46	54	82	105	141	162	174	200		
FDPC	8	50	67	77	108	123	133	136	147	219		
ASPS_MN	28	45	58	92	114	117	159	169	199	219		
PIENL	29	49	75	90	114	125	134	178	184	203		

注:粗体为噪声波段。

#### 3.4.5 计算时间分析

表8展示了在Indian Pines数据集上使用不同 波段选择方法分别选取10、20、30、40、50和 60个代表性波段(k)的计算时间。可以看出, PIENL方法的计算时间仅次于MVPCA方法,优于 ASPS\_MN等其他波段选择方法。但 MVPCA 方法所选的代表性波段分类精度较低(图9、表3、图13和表5),而 PIENL 方法所选的代表性波段在各种波段选择方法中分类精度最高。

 $\pm 7$  不同方法在Solinos数据集上类取的10个波段时隔声波段句会使识

Table 7 Noise bands in 10 bands selected by different methods on the Salinas dataset												
												方法
MVPCA	23	24	25	26	27	28	29	30	32	42		
LCMVBCM	106	110	128	129	145	159	172	176	197	202		
WaluDI	8	15	25	32	45	58	93	124	165	183		
FDPC	7	11	20	31	32	55	109	126	136	184		
ASPS_MN	13	44	67	106	109	151	156	197	200	222		
PIENL	30	52	60	73	113	124	153	179	192	204		

注:粗体为噪声波段。

#### 表8 在 Indian Pines 数据集上使用不同波段选择方法的 计算时间

 
 Table 8 Computing times of different band selection methods used on the Indian Pines dataset

所选波段	计算时间/s									
数量	MVPCA	LCMVBCM	FDPC	ASPS_MN	PIENL					
k = 10	0.091	2.914	2.672	0.741	0.688					
k = 20	0.091	2.920	2.679	0.805	0.723					
k = 30	0.095	2.926	2.702	0.864	0.695					
k = 40	0.096	2.935	2.703	0.946	0.705					
k = 50	0.097	2.937	2.711	0.963	0.703					
k = 60	0.102	2.939	2.714	0.813	0.697					

#### 3.4.6 消融实验

PIENL方法在Wang等(2019)提出的ASPS\_MN 方法的基础上做了两点改进:一是提出基于皮尔 逊相关系数的自适应子空间划分方法;二是提出 基于信息熵与噪声水平的波段搜索准则。表9在 3个数据集上分别展示了本文提出的自适应子空间

划分方法及波段搜索准则的有效性。从表9中的可 以看出, ASPS\_MN方法在去除噪声严重波段的修 正 Indian Pines 数据集上,采用本文提出的子空间 划分方法的总体精度提高了2%左右,在未去除噪 声的波段Indian Pines数据集上提高了3%左右,这 是由于本文提出的子空间划分方法能够避免将连 续的噪声波段单独划分成一个子空间,在Salinas 和Washington DC数据集上也取得了不同程度的提 升,证实了本文提出的子空间划分方法的有效性和 必要性。ASPS\_MN方法在未去除噪声波段的3个 数据集上使用本文提出的波段搜索准则,其总体 精度提高了2%左右,证实了本文提出的使用信息 熵与噪声水平相结合的波段搜索准则优于单独使 用噪声水平的波段搜索准则。将基于皮尔逊相关 系数的子空间划分方法及波段搜索准则相结合时, PIENL方法在未去除噪声波段的 Indian Pines 数据集 上总体精度提高了6%以上。在Salinas和Washington DC数据集上的实验也可以得到类似结论。

表9 在3个高光谱数据集上选取10个波段的消融实验 able 9 Ablation experiments with 10 bands selected on three hyperspectral da

 Table 9
 Ablation experiments with 10 bands selected on three hyperspectral datasets

|%

粉招住	八半広目	去	除噪声严重波	段的修正数据	集	未去除噪声波段数据集				
<b>奴</b> ////////////////////////////////////	<b>汀</b> 尖 度 里	ASPS_MN	ASPS_MN <sup>1</sup>	ASPS_MN <sup>2</sup>	PIENL	ASPS_MN	$ASPS_MN^1$	ASPS_MN <sup>2</sup>	PIENL	
	OA	74.72±0.29	76.76±0.17	75.61±0.09	77.81±0.14	69.06±0.32	72.15±0.27	71.60±0.18	75.62±0.15	
Indian Pines	AA	72.18±0.15	73.69±0.16	73.01±0.10	75.44±0.12	66.10±0.30	68.78±0.23	69.17±0.20	74.71±0.13	
	Kappa	71.33±0.36	73.51±0.14	72.34±0.10	74.71±0.17	65.22±0.36	68.37±0.25	67.64±0.19	72.24±0.15	
	OA	94.34±0.02	94.93±0.05	95.03±0.06	95.82±0.04	93.31±0.10	94.28±0.11	95.02±0.09	95.03±0.07	
Washington DC	AA	94.82±0.05	95.56±0.05	95.48±0.07	95.90±0.05	93.64±0.09	94.79±0.08	95.31±0.10	95.56±0.06	
	Kappa	92.97±0.03	93.68±0.04	93.81±0.06	94.81±0.07	91.59±0.12	92.88±0.10	93.80±0.09	93.81±0.04	
Salinas	OA	90.52±0.13	90.67±0.12	90.95±0.09	91.45±0.05	88.51±0.20	89.45±0.15	90.34±0.11	91.36±0.03	
	AA	94.04±0.09	94.25±0.10	94.45±0.07	95.44±0.04	92.95±0.18	93.81±0.17	94.59±0.09	95.79±0.04	
	Kappa	89.35±0.15	89.40±0.13	89.46±0.09	90.15±0.05	87.11±0.23	88.15±0.15	89.15±0.09	90.29±0.03	

注: ASPS\_MN为方法本身, ASPS\_MN<sup>1</sup>表示将 ASPS\_MN中的分区方法替换为本文提出的分区方法, ASPS\_MN<sup>2</sup>表示将 ASPS\_MN中的波段搜 索准则替换为本文提出的波段搜索准则。

## 4 结 论

本文针对高光谱图像波段选择结果受噪声影 响较大的问题,提出了一种噪声鲁棒的高光谱图 像自适应子空间划分与波段搜索方法 PIENL,该方 法在子空间划分和波段搜索过程中都考虑了噪声 对波段选择的影响。在子空间划分阶段,使用皮 尔逊相关系数度量含有噪声的高光谱图像波段间 的相关性;在波段搜索阶段,提出了引入噪声水 平作为惩罚项,即挑选出信息量大且噪声水平低的 波段作为代表性波段。在 Indian Pines、Washington DC和 Salinas 这 3 个高光谱公共数据集上的实验结 果表明:

(1)采用欧氏距离划分子空间时可能出现同一子空间中所有波段都是噪声波段的情况,导致下一阶段所选的最具代表性波段子集中必然存在噪声波段;而基于皮尔逊相关系数的子空间划分方法则有助于避免将噪声波段单独分成同一子空间,因此,皮尔逊相关系数更适合于度量含有噪声的高光谱图像波段之间的光谱差异;

(2)综合考虑信息熵和噪声水平两个指标度 量波段信息量,有助于选出高光谱图像中信息量 大且噪声水平低的代表性波段;

(3) PIENL方法选择的代表性波段具有更好的 类别可分性。相比ASPS\_MN等先进的波段选择方 法,PIENL方法在3个修正数据集上的总体精度分 别提高了3%—13%、1.5%—6.0%和1%—6%;在 3个未去除噪声波段的数据集上总体精度分别提高 了6%—11%、2%—8%和3%—7%。这也表明 PIENL方法在未去除噪声波段的数据集上表现更加 优异。

下一步工作主要考虑PIENL方法在子空间划 分过程中自适应确定子空间的数量,避免代表性 波段数量选择不当造成高光谱图像重要光谱特征 缺失或波段信息冗余等问题。

#### 参考文献(References)

- Acito N, Diani M and Corsini G. 2011. Subspace-based striping noise reduction in hyperspectral images. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 49(4): 1325-1342 [DOI: 10.1109/TGRS. 2010.2081370]
- Algina J and Olejnik S. 2003. Sample size tables for correlation analysis with applications in partial correlation and multiple regression

analysis. Multivariate Behavioral Research, 38(3): 309-323 [DOI: 10.1207/S15327906MBR3803 02]

- Bandos T V, Bruzzone L and Camps-Valls G. 2009. Classification of hyperspectral images with regularized linear discriminant analysis. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 47(3): 862-873 [DOI: 10.1109/TGRS.2008.2005729]
- Chang C I, Du Q, Sun T L and Althouse M L G. 1999. A joint band prioritization and band-decorrelation approach to band selection for hyperspectral image classification. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 37(6): 2631-2641 [DOI: 10.1109/36. 803411]
- Chang C I and Wang S. 2006. Constrained band selection for hyperspectral imagery. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 44(6): 1575-1585 [DOI: 10.1109/TGRS.2006.864389]
- Coakley J A and Bretherton F P. 1982. Cloud cover from high-resolution scanner data: detecting and allowing for partially filled fields of view. Journal of Geophysical Research: Oceans, 87(C7): 4917-4932 [DOI: 10.1029/JC087iC07p04917]
- Cui B G, Cui J D, Lu Y, Guo N N and Gong M G. 2020. A sparse representation-based sample pseudo-labeling method for hyperspectral image classification. Remote Sensing, 12(4): 664 [DOI: 10. 3390/rs12040664]
- Cui B G, Wu Y N, Zhong Y, Zhong L W and Lu Y. 2019. Hyperspectral image rolling guidance recursive filtering and classification. Journal of Remote Sensing, 23(3): 431-442 (崔宾阁, 吴亚男, 钟 勇, 钟利伟, 路燕. 2019. 高光谱图像滚动引导递归滤波与地物 分类. 遥感学报, 23(3): 431-442) [DOI: 10.11834/jrs.20197510]
- Dópido I, Villa A, Plaza A and Gamba P. 2012. A quantitative and comparative assessment of unmixing-based feature extraction techniques for hyperspectral image classification. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations and Remote Sensing, 5(2): 421-435 [DOI: 10.1109/JSTARS.2011.2176721]
- Fauvel M, Tarabalka Y, Benediktsson J A, Chanussot J and Tilton J C. 2013. Advances in spectral-spatial classification of hyperspectral images. Proceedings of the IEEE, 101(3): 652-675 [DOI: 10.1109/ JPROC.2012.2197589]
- Geoffrion A M. 1974. Lagrangean relaxation for integer programming// Approaches to Integer Programming. Berlin, Heidelberg: Springer: 82-114 [DOI: 10.1007/BFb0120690]
- Gu Y F and Zhang Y. 2003. Feature extraction based on automatic subspace partition for hyperspectral images. Remote Sensing Technology and Application, 18(6): 384-387 (谷延锋, 张晔. 2003. 基 于自动子空间划分的高光谱数据特征提取. 遥感技术与应用, 18(6): 384-387) [DOI: 10.3969/j.issn.1004-0323.2003.06.006]
- Guignard M. 2003. Lagrangean relaxation. Top, 11(2): 151-200 [DOI: 10.1007/BF02579036]
- Jia S, Tang G H, Zhu J S and Li Q Q. 2016. A novel ranking-based clustering approach for hyperspectral band selection. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 54(1): 88-102 [DOI: 10.1109/TGRS.2015.2450759]

- Jiang J B, Qiao X J, He R Y and Tian F M. 2016. Use of near-infrared hyperspectral images to differentiate architectural coatings with different qualities. Spectroscopy and Spectral Analysis, 36(2): 379-383 (蒋金豹, 乔小军, 何汝艳, 田奋民. 2016. 用近红外高光 谱图像区分不同品质的建筑涂料.光谱学与光谱分析, 36(2): 379-383) [DOI: 10.3964/j.issn.1000-0593(2016)02-0379-05]
- Lees K J, Artz R R E, Khomik M, Clark J M, Ritson J, Hancock M H, Cowie N R and Quaife T. 2020. Using spectral indices to estimate water content and GPP in *Sphagnum* moss and other peatland vegetation. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 58(7): 4547-4557 [DOI: 10.1109/TGRS.2019.2961479]
- Li W, Prasad S, Fowler J E and Bruce L M. 2012. Locality- preserving dimensionality reduction and classification for hyperspectral image analysis. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 50(4): 1185-1198 [DOI: 10.1109/TGRS.2011.2165957]
- Liu X S, Ge L, Wang B and Zhang L M. 2012. An unsupervised band selection algorithm for hyperspectral imagery based on maximal information. Journal of Infrared and Millimeter Waves, 31(2): 166-171 (刘雪松, 葛亮, 王斌, 张立明. 2012. 基于最大信息量的 高光谱遥感图像无监督波段选择方法. 红外 与毫米波学报, 31 (2): 166-171) [DOI: 10.3724/SP.J.1010.2012.00166]
- MartÍnez-Usómartinez-Uso A, Pla F, Sotoca J M and García-Sevilla P. 2007. Clustering-based hyperspectral band selection using information measures. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 45(12): 4158-4171 [DOI: 10.1109/TGRS.2007.904951]
- Nasrabadi N M. 2014. Hyperspectral target detection: an overview of current and future challenges. IEEE Signal Processing Magazine, 31(1): 34-44 [DOI: 10.1109/MSP.2013.2278992]
- Rodriguez A and Laio A. 2014. Clustering by fast search and find of density peaks. Science, 344(6191): 1492-1496 [DOI: 10.1126/science.1242072]
- Sun W W and Du Q. 2019. Hyperspectral band selection: a review. IEEE Geoscience and Remote Sensing Magazine, 7(2): 118- 139 [DOI: 10.1109/MGRS.2019.2911100]
- Sun W W, Halevy A, Benedetto J J, Czaja W, Liu C, Wu H B, Shi B Q and Li W Y. 2014. UL-Isomap based nonlinear dimensionality reduction for hyperspectral imagery classification. ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing, 89: 25-36 [DOI: 10.1016/j. isprsjprs.2013.12.003]
- Thenkabail P S and Lyon J G. 2011. Spectral and spatial methods of hyperspectral image analysis for estimation of biophysical and biochemical properties of agricultural crops//Hyperspectral Remote Sensing of Vegetation. Boca Raton, FL: CRC Press: 289-308 [DOI: 10.1201/b11222-19]
- Wang J and Chang C I. 2006. Independent component analysis-based dimensionality reduction with applications in hyperspectral image analysis. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 44(6): 1586-1600 [DOI: 10.1109/TGRS.2005.863297]
- Wang Q, Li Q and Li X L. 2019. Hyperspectral band selection via adaptive subspace partition strategy. IEEE Journal of Selected Top-

ics in Applied Earth Observations and Remote Sensing, 12(12): 4940-4950 [DOI: 10.1109/JSTARS.2019.2941454]

- Wang Q, Zhang F H and Li X L. 2018. Optimal clustering framework for hyperspectral band selection. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 56(10): 5910-5922 [DOI: 10.1109/ TGRS.2018.2828161]
- Yang H, Du Q and Chen G S. 2012. Particle swarm optimization-based hyperspectral dimensionality reduction for urban land cover classification. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations and Remote Sensing, 5(2): 544-554 [DOI: 10.1109/ JSTARS.2012.2185822]
- Yuan Y, Lin J Z and Wang Q. 2016. Dual-clustering-based hyperspectral band selection by contextual analysis. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 54(3): 1431-1445 [DOI: 10. 1109/TGRS.2015.2480866]
- Zhai H, Zhang H Y, Zhang L P and Li P X. 2019. Total variation regularized collaborative representation clustering with a locally adaptive dictionary for hyperspectral imagery. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 57(1): 166-180 [DOI: 10.1109/ TGRS.2018.2852708]
- Zhang L P and Li J Y. 2016. Development and prospect of sparse representation-based hyperspectral image processing and analysis. Journal of Remote Sensing, 20(5): 1091-1101 (张良培, 李家艺. 2016. 高光谱图像稀疏信息处理综述与展望. 遥感学报, 20(5): 1091-1101) [DOI: 10.11834/jrs.20166050]
- Zhang W Q, Li X R and Zhao L Y. 2016. An advanced hyperspectral band selection approach based on mutual information//2016 IEEE International Geoscience and Remote Sensing Symposium (IGARSS). Beijing: IEEE: 2703-2706 [DOI: 10.1109/IGARSS.2016.7729698]
- Zhang W Q, Li X R and Zhao L Y. 2018. A fast hyperspectral feature selection method based on band correlation analysis. IEEE Geoscience and Remote Sensing Letters, 15(11): 1750-1754 [DOI: 10. 1109/LGRS.2018.2853805]
- Zhao C H, Tian M H and Li J W. 2017. Research progress on spectral similarity measurement metrics. Journal of Harbin Engineering University, 38(8): 1179-1189 (赵春晖,田明华,李佳伟. 2017. 光 谱相似性度量方法研究进展.哈尔滨工程大学学报, 38(8): 1179-1189) [DOI: 10.11990/jheu.201612063]
- Zhao L, Wang L G and Liu D F. 2019. A subspace band selection method for hyperspectral imagery. Journal of Remote Sensing, 23(5): 904-910 (赵亮, 王立国, 刘丹凤. 2019. 高光谱图像子空间的波 段选择. 遥感学报, 23(5): 904-910) [DOI: 10.11834/jrs.20197508]
- Zhao W Z and Du S H. 2016. Spectral-spatial feature extraction for hyperspectral image classification: a dimension reduction and deep learning approach. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 54(8): 4544-4554 [DOI: 10.1109/TGRS.2016.2543748]
- Zhu D H, Du B and Zhang L P. 2019. Binary-class collaborative representation for target detection in hyperspectral images. IEEE Geoscience and Remote Sensing Letters, 16(7): 1100-1104 [DOI: 10. 1109/LGRS.2019.2893395]

## Noise robust band selection method for hyperspectral images

#### LU Yan, REN Yue, CUI Binge

College of Computer Science and Engineering, Shandong University of Science and Technology, Qingdao 266590, China

**Abstract:** Most proposed hyperspectral image band selection methods only consider the problem of band information redundancy and ignore the noise level of the selected bands. Accordingly, the representative band subset may contain high-noise bands, which is not conducive to subsequent semantic segmentation, image classification, and other applications. In response to this problem, this work proposes a noise-robust band selection method based on Pearson correlation coefficient, Information Entropy and Noise Level, referred to as PIENL.

In the proposed PIENL method, the Pearson correlation coefficient is first used to calculate the correlation between the bands, and the band correlation matrix is constructed. Then, the spectral bands of the hyperspectral image are divided into several subspaces of the same size, and an optimal subspace division objective function adapted to the Pearson correlation coefficient is constructed to adjust the division points of the subspace. Finally, a new band information measurement criterion is proposed, which observes the band information entropy and noise level at the same time and uses the noise level as a penalty item in the objective function of the optimization problem. According to this criterion, the spectral band with high information entropy and low noise level in each subspace is selected as the representative band.

Experiments were conducted on three public hyperspectral datasets of Indian Pines, Salinas, and Washington DC. Different band selection methods are evaluated using the average correlation degree of bands, classification accuracy, and the noise robustness. The experimental results show that this proposed PIENL method demonstrated outstanding band selection performance in terms of class separability, average correlation of representative bands, and noise robustness compared with the other advanced band selection methods.

The PIENL method has strong robustness to noise and has achieved significant results on hyperspectral datasets containing noise bands. We can conclude that: (1) The similarity measurement method based on the Pearson correlation coefficient is more suitable for measuring the spectral difference between the noisy hyperspectral image bands compared with Euclidean distance; (2) Considering both information entropy and noise level to measure band information is helpful to select representative bands of hyperspectral image; (3) The representative bands selected by PIENL have better class separability. Compared with other advanced band selection methods, the overall accuracy of PIENL method is improved by 3%—13%, 1.5%—6.0% and 1%—6% respectively on the three datasets with high-noise bands removed. The overall accuracy is improved by 6%—11%, 2%—8% and 3%—7% respectively on the three datasets containing high-noise bands. This also shows that PIENL has better performance on hyperspectral images that contain high-noise bands.

Key words: hyperspectral, band selection, noise robustness, subspace partition, search criteria

**Supported by** National Key Research and Development Program of China (No. 2017YFC1405600); National Natural Science Foundation of China (No. 42276185, 62073387, 42076189); Natural Science Foundation of Shandong Province (No. ZR2020MD096, ZR2020MD099)